

## LEO 系列 GigE 接口长波红外工业相机 用户手册

V2.4.8, Aug. 2024

#### 前言

#### 前言

#### 目的

这是一份关于 LEO 系列 GigE 接口长波红外工业相机的产品说明书,主要包括产品描述,快速安装指南和 SDK(iDatum) 使用操作指南。因 www.visiondatum.co 产品升级或其他原因,本说明可能被更新。如您需要,请向销售工程师索要最新版本的手册。

Copyright ©2022

杭州微图视觉科技有限公司 联系电话: 0571-86888309

地址:杭州市西湖区西园九路8号。

非经本公司授权同意,任何人不得以任何形式获得本说明全部或部分内容。

在本手册中,可能会使用商标名称。 我们在此声明,我们使用这些名称是为了商标所有者的利益,而无意侵权。

#### 免责声明

杭州微图视觉科技有限公司保留更改此信息的权利,恕不另行通知。

#### 最新版本手册

有关本手册的最新版本,请参见我们网站上的下载中心:http://www.visiondatum.com/service/005001.html

#### 技术支持

有关技术支持、请发送电子邮件至: support@visiondatum.com.

#### 保修

为确保您的保修仍然有效,请遵守以下准则:

#### 请勿撕毁相机序列号标签

如若标签撕毁,序列号不能被相机注册机读取,则保修无效。

#### 请勿开启相机外壳

请勿开启外壳,触摸内部组件可能损坏它们。

#### 防止异物进入或插入相机外壳

防止液体,易燃或金属物质进入相机外壳。如果在内部有异物的情况下操作,相机可能会失败或引发着火。 Vision Datum WWW.visiondatum.com

#### 远离电磁场

请勿在强磁场附近操作相机。避免静电。

#### 小心清洁

尽可能避免清洁相机传感器。

#### 小心操作相机

请勿滥用相机。避免震动、晃动等。不正确的操作可能会损坏相机。

#### 阅读手册

使用相机前请仔细阅读手册。

Vision Batum.com

CHAPTER 1

## www.vision

#### 产品介绍

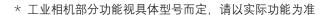
Vision Datum Vision Datum.com LEO 长波红外相机是一种采用高灵敏度氧化钒非制冷探测器、快速实时传输图像和数据的热成像设备,使用千兆以太网接口,支持用 户通过客户端软件或者调用 SDK 进行远程数据采集和参数设置。

LEO 狮子座系列工业相机覆盖 GigE 千兆以太网、万兆以太网、USB3.0 以及 CameraLink 、CoaXPress 数据总线标准,支持 GenICam、 USB3 Vision® 和 GigE Vision® 协议, 可无缝连接 HALCON、Vision Pro 等第三方软件,无需进行二次开发。LEO 狮子座系列工业相机 拥有非常优秀的性价比,非常适合各种检测、测量以及高速成像等领域的应用,在手机平板屏幕检测、LED 自动封装、缺陷检测及电子 元器件制造、晶圆定位等应用中以出色的表现,深得客户的称赞。

多种多样的芯片和接口选择,以及其他一些特性,使得 LEO 系列相机适用于大多数的视觉应用。

#### 产品特性

- 采用 30 万像素、高灵敏度氧化钒非制冷探测器
- 千兆以太网接口, 理论上支持 1Gbps 带宽, 最远传输距离可达 100m;
- 支持软件触发 / 硬件触发 / 自由运行等多种模式;
- 支持多种伪彩图像、灰度报警、图像调节功能丰富;
- 遵循 GigE Vision 协议和 GenICam 标准;





#### 指示灯说明

指示灯状态	说明
红灯超慢闪(亮灭间隔为 2000 毫秒)	线缆连接异常
红灯常亮	重大错误 datum.com
蓝灯常灭	相机未启动
蓝灯快闪 ( 亮灭间隔为 200 毫秒 )	连续模式取流
蓝灯慢闪 ( 亮灭间隔为 1000 毫秒 )	触发模式取流
红蓝交替慢闪	_ 固件升级进行中 _ 当前相机指示。

#### 相机机械尺寸

#### 尺寸单位为毫米:

工业相机背面外观包含标准 RJ45 千兆网线插口、6Pin 电源及 I/O 输入口、相机工作状态指示灯。

网口两侧有两个 M2 规格的锁紧螺孔,用来固定网线,以减少现场震动造成的网线松动。

相机的外观和尺寸信息如下:

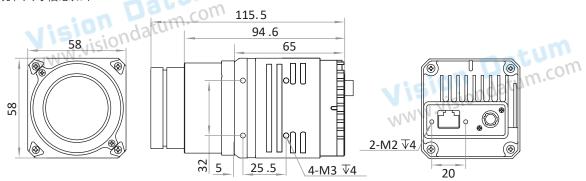
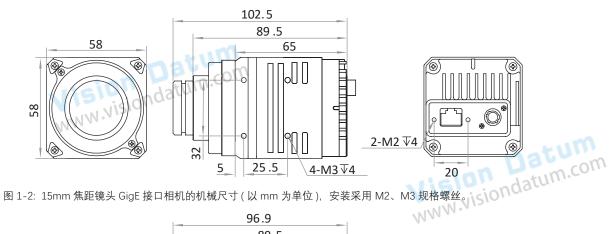


图 1-1: 6.3mm/35mm 焦距镜头 GigE 接口相机的机械尺寸 (以 mm 为单位), 安装采用 M2、M3 规格螺丝。



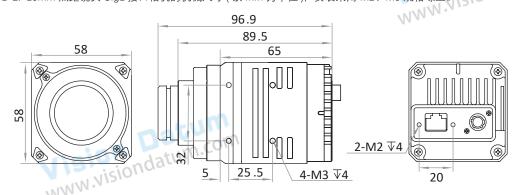


图 1-3: 25mm 焦距镜头 GigE 接口相机的机械尺寸(以mm 为单位), 安装采用 M2、M3 规格螺丝。

Vision Datum WWW.visiondatum.com

2

#### CHAPTER 2

# 电源及I/O接口定义

#### I/O 连接定义和分配

不同型号 GigE 口工业面阵相机电源及 I/O 接口对应的管脚信号定义有所不同。

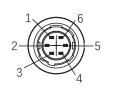


表 2-1: 6-Pin I/O 接口定义 (C 口 GigE 相机)

颜色	管脚	信号	I/O 信号源	说明
红色	1	DC_PWR	-	相机电源
绿色	2	OPTO_IN	Line 0+	光耦隔离输入
白色	3	GPIO	Line 2+	可配置输入或输出
蓝色	4	OPTO_OUT	Line 1+	光耦隔离输出
棕色	<b>5</b>	OPTO_GND	Line 0/1-	光耦隔离信号地
黑色	om 6	GND	Line 2-	相机电源地



Vision Datum WWW.visiondatum.com



Vision Datum WWW.visiondatum.com

此说明文档接口配套线缆颜色为微图视觉线缆的颜色 ,若使用其他厂商线缆颜色定义可能不同,随意连接可能造成相机烧毁,请根据 I/O 口类型和管脚定义进行连接或联系我司技术人员 。

#### **CHAPTER 3**

## 安装与操作 www.visior

Vision Datum WWW.visiondatum.com

您应该先执行软件安装程序,然后再执行硬件安装步骤。

#### 软件安装

#### iDatum 软件安装

如果在计算机上使用防火墙,请禁用相机连接的网络适配器的防火墙。

tum.com 为保证客户端运行及图像传输稳定性,在使用软件前请关闭系统防火墙。

#### 系统要求。从从

支持的安装操作系统:

- Windows XP (32 bit)
- Windows 7 (32 bit or 64 bit)
- Windows 10 (32 bit or 64 bit)
- Vision Dakum Visiondatum.com ■ Linux 32 位 /64 位: Ubuntu 14.04(32/64)、Ubuntu 16.04(32/64)、 Redhat7(64)、Centos7(32/64)、gcc/g++ 版本要求 4.6.3 及以上
- ARM: NVIDIA TX2、RaspberryPiB3.0+

#### 安装步骤

- 1. 从微图网站下载 iDatum(LEO 狮子座系列工业相机 SDK 开发包 iDatum For xxx):
- http://www.visiondatum.com/service/005001.html
- 2. 启动下载的安装程序。
- 3. 按照屏幕上的说明进行操作。 安装程序将指导您完成安装过程。
- 在安装过程中, 您可以选择安装用于 GigE 相机还是 USB 3.0 相机的软件。

环境验证 WWW.NIS 建议安装成功后,连接相机,打开 iDatum 客户端,查看相机连接和图像预览的效果,确认环境正常后,再开始基于 SDK 的二次开发。 www.visiondatum.com

GigE 相机观察以下指标:

- 帧率 是否和实际设置的帧率一致
- 非 0 即表示有丢帧,不正常 错误数
- 非 0,不正常 丢包数

#### 硬件安装

#### 相机安装

安装程序将假设您在相机和计算机之间进行点对点连接。

确保在开始安装之前有以下几项:

- LEO 长波红外观测相机
- 适用的电源或者千兆交换机
- 适用的相机镜头 安装了 Ciec Tax ■ 安装了 GigE 网络适配器的计算机
- 计算机必须配备适当的操作系统
- 标准的以太网线(超五类以上)



#### 步骤

- 将适用的镜头安装到对应接口的相机上
- 将相机固定到安装位置连接到计算机与电源 如果您使用 POE 交换机:
  - 将网线的一端连接到交换机标有"数据输入"的网口上,并将网线的另一端连接到计算机的千兆网接口上
  - 将电源交流线的一端连接到交换机上,另一端连接交流电源插座
  - 将网线的一端连接标有"POE Out"的交换机的网口,并将网线的另一端连接到相机的网口上

如果您使用6芯航插:

- 将以太网线的一端连接计算机网络适配器,另一端连接相机 GigE 接口
- 将电源线的 6-pin 连接头插入相机的 6-pin 连接头 visionda
- 打开电源



可用网线将相机与带 PoE 功能的网卡连接。

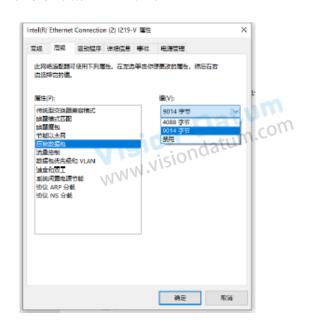
#### 网络设置

7

ndatum.com 相机使用前需要配置 IP 和本地电脑 IP 处于同一网段,可以在本地连接中修改,以确保网络通信正常。 本地网络配置:

- 依次打开电脑上的控制面板》网络和 Internet》网络和共享中心》更改适配器配置,选择对应的网卡,将网卡配置成自动 获得 IP 地址或手动分配与相机同一网段地址,如下图所示。
- 打开属性中的高级菜单,本地网卡巨帧数据包设置为最大值 9014 字节,传输缓冲区和接收缓冲区均设置为 2048,中断节 流率设置为极值。上述最大值视具体网卡情况不同,设置为最大值即可。具体设置如下图所示。





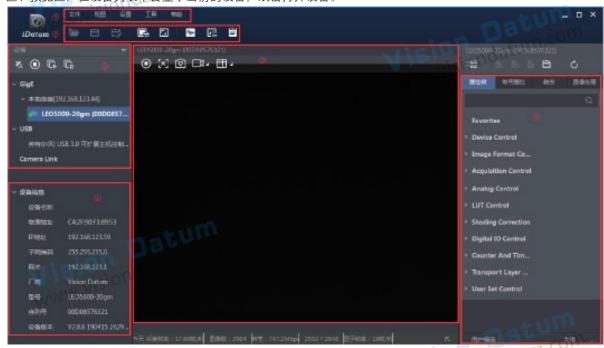
#### 软件操作

#### iDatum 软件操作

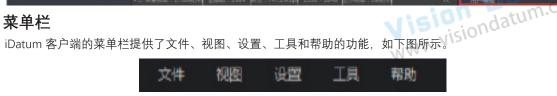
1、双击桌面的 iDatum 快捷方式,打开 iDatum 软件。其中①②③④区域分别代表菜单栏区、控制工具条区、设备列 表和属性区、预览区。

#### 主界面

双击桌面的 iDatum 快捷方式,打开客户端软件,其中①②③④区域分别代表菜单栏区、控制工具条区、设备列表和属性 区、预览区、在设备列表中会显示当前的设备、双击打开设备。



#### ■ 菜单栏



#### ■ 控制工具条

控制工具条如软件主界面中②所示,图标代表的含义如下图所示,工具条中的相关操作按钮,能快速、方便的对相机 图像进行相应的操作。



#### 软件操作

设备列表上方的快捷功能如下图所示。



- 连接/断开: 选中相机后,点击"连接"可以连接相机。选中连接状态下的相机后,点击"断开"可以断开相机的连接。
- 开始 / 停止采集: 对于当前选择的连接上的相机,点击"开始采集"可以对该相机进行图像数据采集的操作。对于当前选择的采集状态的相机,点击"停止采集"可以停止该相机图像数据采集的操作。
- 批量开始采集:点击"批量开始采集"可以对 iDatum 当前所有连接的相机进行图像数据采集的操作。
- 批量停止采集:点击"批量停止采集"可以对 iDatum 当前所有正在采集图像数据的相机进行停止采集的操作。
- 收缩 / 展开:该功能可以对 iDatum 左侧的设备列表和设备信息做收缩或者展开的操作,默认为展开状态。收缩状态下,iDatum 左侧只显示搜索到的相机。
- 2、点击设备列表中 GigE 接口处的 💍 ,在设备列表中会显示当前的设备,双击打开设备。
- 3、搜索到相机后,双击连接相机。
- 4、在相机属性树中,单击名称前的图标">",可以展开设备的具体属性。各属性分类的介绍请见下表。

属性	名称	功能概述
Device Control	设备控制	该属性用于查看设备信息,修改设备名称以及重启设备。
Image Format Control	图像格式控制	该属性用于查看并设置相机的分辨率、像素格式等
Acquisition Control	采集控制	该属性用于查看并设置相机的采集模式、帧率、触发模式等
Analog Control	模拟控制	该属性用于查看并设置相机的伪彩模式、灰度值等
Shading Correction	阴影校正	该属性用于校正相机像素之间的不一致性
Digital IO Control	数字 I/O 控制	该属性用于设置不同的 I/O 输入或输出信号
Counter And Timer Control	计数器和定时器 控制	该属性用于对外触发信号进行计数,按照客户逻辑进行曝光控制
File Access Control	文件存取	该属性可以查看支持文件存取功能相机参数组的信息
Event Control	事件控制	该属性可以对事件日志相关参数进行设置
Chunk Data Control	Chunk 信息控制	该属性可以控制是否开启相机 Chunk 信息的功能,并设置具体 Chunk 信息的内容
Transport Layer Control	传输层控制	该属性用于对相机的传输协议相关参数进行设置
User Set Control	用户参数控制	该属性用于保存、加载相机的参数组,也可设置默认启动的参数组



不同型号相机的属性不完全相同,具体属性信息可以在 iDatum 的属性栏查看。



#### **CHAPTER 4**

## 图像采集

#### 帧率

www.vision Vision Datum Www.visiondatum.com 帧率表示相机每秒采集的图像数。帧率越高,每张图像的采集耗时越短。

- 相机的实时帧率由3个因素共同决定。 ■ 帧读出时间,即 Frame Readout。图像高度越小,读出所需的时间越小,则帧率越高
- 带宽, 带宽越大能支持传输的帧率越高
- 像素格式:不同像素格式所占的字节数不同。同样环境下,像素格式所占的字节数越多,相机帧率越低



不同型号相机是否支持图像无损压缩功能有所差别,具体请以相机实际参数为准。

相机也可以手动控制实时帧率的大小, 具体操作步骤如下:

- 1. 找到 Acquisition Control 属性下的 Acquisition Frame Rate 参数,输入需要设置的帧率数值。
- 2. 下方 Acquisition Frame Rate Control Enable 参数设置为 True, 如下图所示。
- \_ 若当前实时帧率小于设置的帧率,相机以当前实时帧率采图;
- \_ 若当前实时帧率大于设置的帧率, 相机以设置的帧率采图。

Acquisition Frame Rate	25.33	n.com
Acquisition Frame Rate Control Enable		www.visiona
Resulting Frame Rate		44.

3. 相机最终帧率的大小可以通过 Acquisition Control 属性下的 Resulting Frame Rate 参数查看,如下图所示。



Vision Datum WWW.visiondatum.com

相机的图像采集模式分为内触发模式以及外触发模式。

其中内触发模式包含连续采集、单帧采集两种形式;外触发模式包含软件触发、硬件外触发。

内触发模式与外触发模式通过 Trigger Mode 下的 On/Off 开关进行切换,Off 状态为内触发模式,On 状态为外触发模式。

触发模式	对应参数	参数选项	工作原理
内触发模式	Acquisition Control >	Off com	相机通过设备内部给出的信号采集图像
外触发模式	Trigger Mode	On	相机通过外部给出的信号采集图像。外部信号可以是软件信号,也可以是硬件信号,包含软触发、硬件触发、计数器触发以及自由触发共4种方式

#### ■ 内触发模式

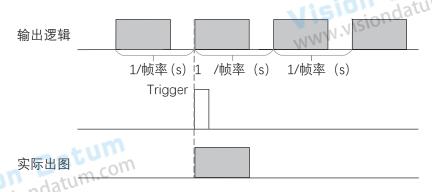
具体工作原理以及对应参数请见下表,参数设置如下图所示。

内触发模式	对应参数	参数选项	工作原理
单帧采集	Acquisition Control >	SingleFrame	相机开始采集图像后,只采集一张图像,然后停止采集。
连续采集	Acquisition Mode	Continuous	相机开始采集图像后,可以连续不断地采集图像,每秒的采集帧数 由实时帧率决定,需要手动停止采集。

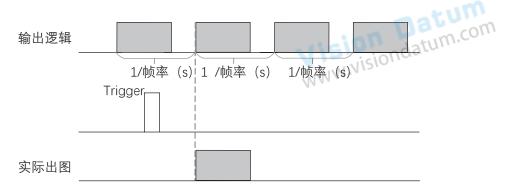


#### ■ 外触发模式

外触发模式可选择多种外触发源触发相机采图,相机以固定的 1/ 帧率 (s) 时间周期输出图像。当相机在输出每帧图像初始时收到 触发信号时,则输出当前帧图像 ( 使用上升沿作为触发信号 ),如下图所示;



当相机在输出每帧图像期间内收到触发信号时,则相机在下一帧进行采图 (使用上升沿作为触发信号),如下图所示。



#### ■ 外触发源

分为软触发、硬件触发、计数器触发以及自由触发共 4 种。具体工作原理以及对应参数请见下表。

外触发模式	对应参数	参数选项	工作原理
软触发	Acquisition Control >Trigger Source	Software	触发信号由软件发出,通过千兆网传输给相机进行采图
硬件触发		Line 0 Line 2	外部设备通过相机的 I/O 接口与相机进行连接,触发信号由外部设备给到相机进行采图
计数器触发		Counter 0	通过计数器的方式给相机信号进行采图
自由触发		Anyway	相机可同时接收软触发、硬触发控制触发信号

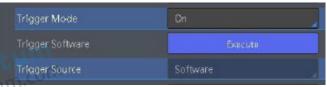


以上 4 种外触发源需要在外触发模式即 Trigger Mode 参数为 On 时才生效。

#### 软触发

相机支持软触发模式,用户设置软触发使能时,客户端软件可以通过千兆网发送命令触发相机采集和传输图像。

点击展开客户端软件的设备属性列表中的 Acquisition Control, 找到 Trigger Mode, 从下拉框选择 on, 打开触发模式, 在 Trigger Source 选择触发源为 Software, 即切换到软件外触发状态, 点击 Trigger software 按钮后的 Execute 即可发送软触发命令进行采图如 下图所示。



## 硬件触发、visionda

若将上一步操作的 Trigger Source 选为硬件接入的线路编号,即切换到硬件外触发状态。 ision Datum

相机有 1 个光耦隔离输入 Line 0, 1 个可配置输入输出 Line 2, 可配置为输入信号。

Line 2 设置为输入信号方法如下:

1.Digital IO Control 属性下, Line Selector 参数下拉选择 Line 2。

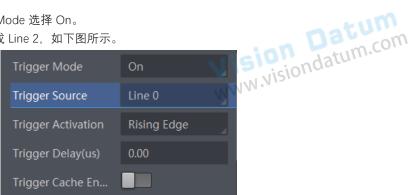
2.Line Mode 下拉选择 Input,如下图所示。



相机触发源选择硬件触发即 Trigger Source 参数选择为 Line 0 或 Line 2 时,触发拍照的命令由外部设备给到相机。 Line O/Line 2 设置为触发源的方法如下:

1.Acquisition Control 属性下, Trigger Mode 选择 On。

2.Trigger Source 参数下拉选择 Line 0 或 Line 2, 如下图所示。



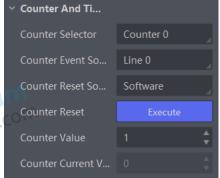


具体关于 IO 接口的电气特性以及接线方式请查看 I/O 电气特性与接线。

#### ■ 计数器触发

相机触发源选择计数器即 Trigger Source 参数选择 Counter 0 时,相机接收多次硬件触发信号之后进行一次外触发。使用计数器触发时,需要对 Counter And Timer Control 属性下的参数进行设置,方可使用。参数功能以及如何设置请见下表,参数如下图所示。

参数	读/写	功能介绍
Counter Selector	可读写	选择计数器源,目前只支持 Counter 0
Counter Event Source	可读写	选择计数器触发的信号源,可选 Line 0 或 Line 2,默认关闭
Counter Reset Source	可读写	选择重置计数器的信号源,只能通过 Software 重置,默认关闭
Counter Reset	一定条件下 可写	重置计数器,只有当 Counter Reset Source 参数为 Software 时,才可执行
Counter Value	可读写	计数器值,范围为 1 ~ 1023。 假设该参数设置为 n,则 n 次的触发信号可以执行 1 次的计数器触发,获取 1 帧图像
Counter Current Value	只读	显示每次计数器触发中,已经执行的外触发数





#### ■ 自由触发

自由触发模式下,相机可同时接收软触发、硬触发控制触发信号。

相机触发源选择自由触发模式,即 Trigger Source 选择 Anyway 时,可通过发送软触发、硬触发控制触发信号进行采图。



- ●相机是否支持自由触发模式与固件程序有关,具体请以实际功能为准。
- ●外触发触发模式可以设置沿触发、触发出图数、触发延迟、触发缓存使能和触发防抖,具体介绍参见 触发相关参数章节。



Vision Datum WWW.visiondatum.com

#### ■ 触发相关参数

外触发模式下,可以设置触发出图数、触发延迟、触发缓存使能、触发响应方式以及触发防抖。不同触发源可以设置的参数 有所差别,触发源和支持的触发参数的关系请见下表。

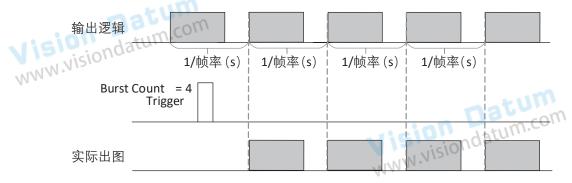
触发参数	软触发	硬触发	计数器触发	Anyway	
触发出图数	支持。tullio	支持	支持	支持	
触发延迟	支持	支持	支持	支持	
触发缓存使能	支持	支持	支持	支持	a com
触发响应方式	不支持	支持	支持	支持	itum.com
触发防抖	不支持	支持	支持	部分情况支持	

#### 触发出图数

外触发模式下,可以设置相机的触发出图数。通过 Acquisition Control 属性下的 Acquisition Burst Frame Count 参数进行设置,参数范围为 1~1023,如下图所示。



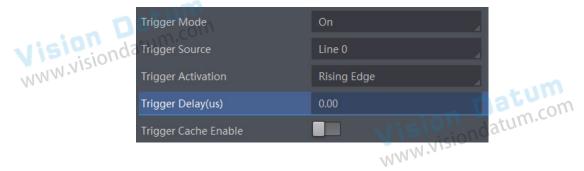
当 Burst 数量为1时,此为单帧触发模式。当 Burst 数量高于1时,此为多帧触发模式。假设 Acquisition Burst Frame Count 参数值为n,输入1个触发信号,相机曝光n次并输出n帧图像后停止采集。触发出图数的时序如下图所示。



使用上升沿作为触发信号

#### 触发延迟

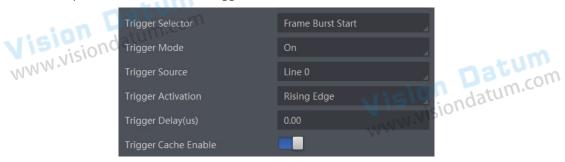
从相机收到触发信号,到真正响应触发信号进行采图,可以设置延迟时间。该功能通过 Trigger Delay 参数进行设置,单位为 μs,如下图所示。



#### 触发缓存使能

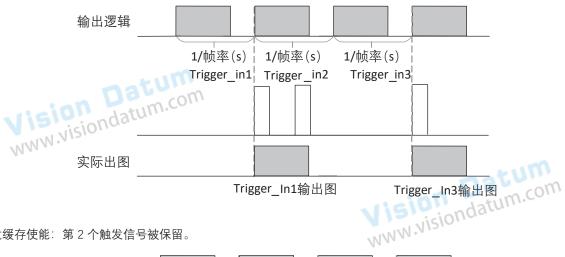
相机具有触发缓存使能的功能,即触发过程若接收到新的触发信号,可将该信号保留并进行处理。在处理当前信号时,触发缓 存使能最多能保留3个触发信号等待处理。

触发缓存使能通过 Acquisition Control 属性下的 Trigger Cache Enable 参数进行控制,如下图所示。

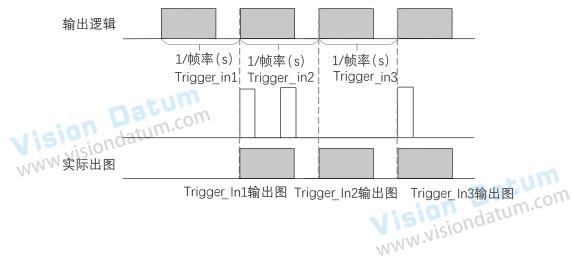


假设当前为第1个触发,在第1个触发信号处理的过程中,相机收到第2个触发信号。

不启用触发缓存使能: 第2个触发信号直接被过滤,不做处理,如下图所示;



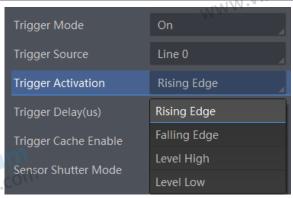
启用触发缓存使能: 第2个触发信号被保留。



#### 触发响应方式

相机可以设置在外部信号的上升沿、下降沿、高电平、低电平或任意沿进行触发采图。具体工作原理以及对应参数请见下表,参数设置如下图所示。

触发响应方式选择	对应参数	参数选项	工作原理
上升沿	2 Dans (0	Rising Edge	外部给出的电平信号在上升沿时,相机接收触发信号开始采图
下降沿	Acquisition Control > Trigger Activation	Falling Edge	外部给出的电平信号在下降沿时,相机接收触发信号开始采图
高电平		Level High	外部设备给出的电平信号在高电平时,相机一直处于图像采集状态
低电平		Level Low	外部设备给出的电平信号在低电平时,相机一直处于图像采集状态
任意沿		Any Edge	外部设备给出的电平信号在上升沿、下降沿、高电平或低电平,满足任一条件时,设备接收触发信号开始采图

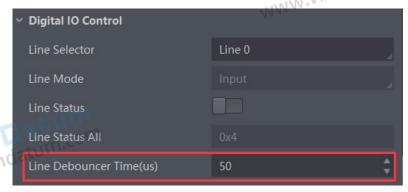




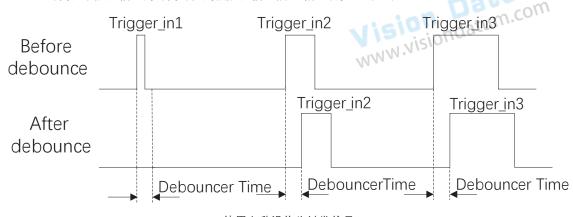
不同型号及固件版本设备,在不同触发模式下可选择的触发响应方式有所不同,具体请以实际参数为准。

#### 触发防抖

外触发信号给到相机时可能存在毛刺,如果直接进入到相机内部可能会造成误触发,此时可以对触发信号进行去抖处理。该功能通过 Digital IO Control 属性下的 Line Debouncer Time 参数设置,单位为 μs,参数范围为 0~1000000,即 0~1s,如下图所示。



当设置的 Debouncer 时间大于触发信号的时间时,则该触发信号被忽略,时序如下图所示。



使用上升沿作为触发信号

Vision Datum Www.visiondatum.com

5

**CHAPTER 5** 

## 触发输出 www.vision.or

#### 触发输出信号选择

相机有 1 个光耦隔离输出 Line 1, 1 个可配置输入输出 Line 2, 可配置为输出信号。 Line 2 设置为输出信号的方法如下:

- 1、Digital IO Control 属性下, Line Selector 参数下拉选择 Line 2
- 2、Line Mode 参数下拉选择 Strobe





具体关于 I/O 接口的电气特性以及接线方式请查看 I/O 电气特性与接线章节。

#### 触发输出信号设置

相机触发输出信号为开关信号,可用于控制报警灯、光源、PLC 等外部设备。 触发输出信号可通过**电平反转**和 **Strobe 信号** 2 种方式实现。通过 Digital IO Control 属性设置相关参数。

#### ■ 电平反转

触发输出信号的电平反转通过 Line Inverter 参数是否启用进行设置,默认不启用,如下图所示。



#### ■ Strobe 信号

Strobe 信号可使相机在事件源发生时直接输出信号给到外部设备。

Strobe 信号的事件源通过 Line Source 参数进行设置。当事件源发生时,会生成 1 个事件信息,此时相机会同步输出 1 个 Strobe 信号。 Strobe 信号是否开启,可通过 Strobe Enable 参数进行设置,如下图所示。

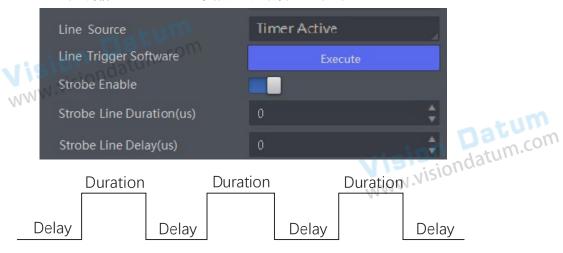


#### 触发输出信号设置

各事件源的具体说明请见下表。

事件源名称	功能说明	
Acquisition Start Active	相机开始采集图像时,输出信号到外部设备	
Acquisition Stop Active	相机停止采集图像时,输出信号到外部设备	
Frame Burst Start Active	相机开始出图时,输出信号到外部设备	
Frame Burst End Active	相机停止出图时,输出信号到外部设备	con
Soft Trigger Active	软触发时,输出信号到外部设备	
Hard Trigger Active	硬触发时,输出信号到外部设备	
Counter Active	计数器触发时,输出信号到外部设备	
Timer Active	计时器触发时,输出信号到外部设备	

当 Line Source 选择为 Timer Active 时,执行 Line Trigger Software 参数后,每隔 Strobe line Delay 设置的时间,相机将输出 Strobe Line Duration 时长的信号。Timer Active 参数设置及时序图如下图所示。



同时 Strobe 信号还可以设置持续时间和输出延迟。



不同型号相机支持的 Strobe 信号事件源有所不同,具体请以实际参数为准。



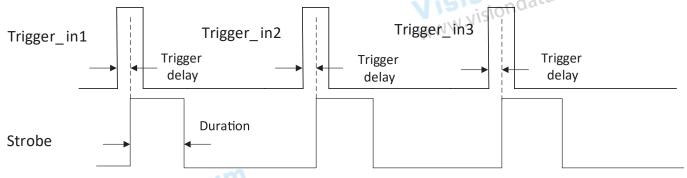
#### 触发输出信号设置

#### Strobe 持续时间

Strobe 信号为高电平有效,信号输出的持续时间可通过 Strobe Line Duration 参数进行设置,单位为 µs。 Strobe 持续时间参数设置如下图所示。



以 Strobe 信号的事件源选择相机开始曝光为例,即 Line Source 参数选择 Exposure Start Active。当相机开始采集时,可在 Strobe Line Duration 参数下设置 Strobe 信号输出的持续时间。

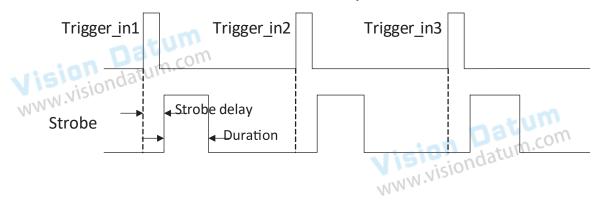


#### Strobe 输出延迟

相机可对 Strobe 信号设置输出延迟,以满足在某些场景下,外部设备需要延迟响应的应用需求。信号输出的延迟时间可通过 Strobe Line Delay 参数进行设置,单位为 μs,范围为 0~10000,即 0~10 ms。Strobe 输出延迟参数设置如下图所示。



以 Strobe 信号的事件源选择相机开始曝光为例,即 Line Source 参数选择 Exposure Start Active。 当相机开始曝光时,Strobe 输出并没有立即生效,而是根据 Strobe Line Delay 设置的值延迟输出,Strobe 输出延迟时序如下图所示。



Vision Datum WWW.visiondatum.com

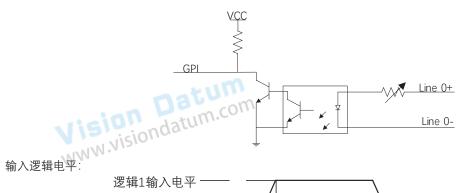
#### CHAPTER 6

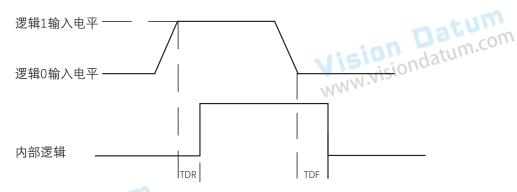
# R6 I/O 电气特性与接线

#### I/O 电气特性

Line0 光耦隔离输入电路

相机的 I/O 信号中 Line 0 为光耦隔离输入, Line 0 内部电路如下图所示。 Line 0 的最大输入电流为 25 mA。





光耦隔离输入电气特性请见下表。

		7		
visi	参数名称	参数符号	参数值	
MMN.	输入逻辑低电平	VL	0 ~ 1 VDC	
44.	输入逻辑高电平	VH	1.5 ~ 24 VDC	natum
	输入上升延迟	TDR	1.8 ~ 4.6 μs	Jatum.com
	输入下降延迟	TDF	16.8 ~ 22 μs	Nagas



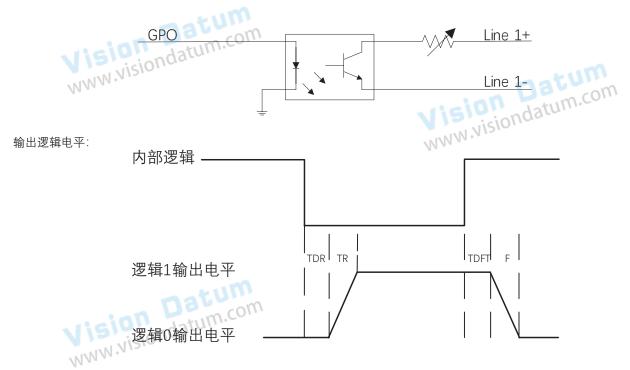
输入电平在 1 V 至 1.5 V 之间电路状态不稳定,请尽量避免输入电压在此区间。

■ 击穿电压为 30 V, 请保持电压稳定。

#### I/O 电气特性

#### ■ Line1 光耦隔离输出电路

相机的 I/O 信号中 Line 1 为光耦隔离输出, Line 1 内部电路如下图所示。 Line 1 的最大输出电流为 25 mA。



外部电压为 3.3 V 且外部电阻为 1 KΩ 的情况下, 光耦隔离输出电气特性请见下表。

小部电阻为 1 ΚΩ 的情况下,	光耦隔离输出电气特	性请见下表。	Datum datum.com
参数名称	参数符号	参数值	Jatum.com
输出逻辑低电平	VL	575 mV	10000
输出逻辑高电平	VH	3.3 V	
输出上升时间	TR	8.4 μs	
输出下降时间	TF	1.9 μs	
输出上升延迟	TDR	15 ~ 60 μs	
输出下降延迟	TDF	3 ~ 6 µs	

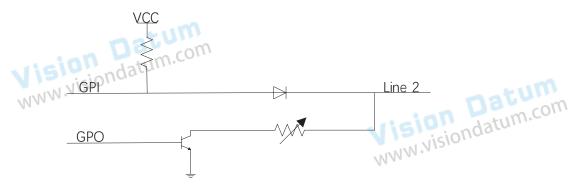
外部电压及电阻不同时,光耦隔离输出对应的电流及输出逻辑低电平参数请见下表。

外部电压	外部电阻	VL	输出电流
3.3 V	1 ΚΩ	575 mV	2.7 mA
5 V	1 ΚΩ	840 mV	4.1 mA
12 V	2.4 ΚΩ	915 mV	4.6 mA
24 V	4.7 ΚΩ	975 mV	4.9 mA

#### I/O 电气特性

#### ■ Line2 双向 I/O 电路

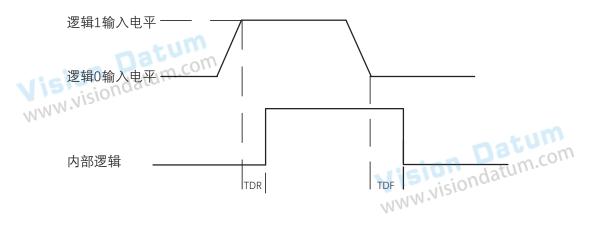
相机的 I/O 信号中 Line 2 为双向 IO,可作为输入信号使用,也可作为输出信号使用。Line 2 内部电路如下图所示。



#### Line 2 配置成输入信号

接入 100 Ω 电阻、5 V 电压情况下, Line 2 配置为输出的逻辑电平、电气特性如下图、下表所示。

#### 输入逻辑电平:



#### Line2 输入电气特性:

参数名称	参数符号	参数值
输入逻辑低电平	VL	0 ~ 0.3 VDC
输入逻辑高电平	VH	1.5 ~ 24 VDC
输入上升延迟	TDR	< 1 µs
输入下降延迟	TDF	< 1 µs



#### I/O 电气特性

#### Line 2 配置成输出信号

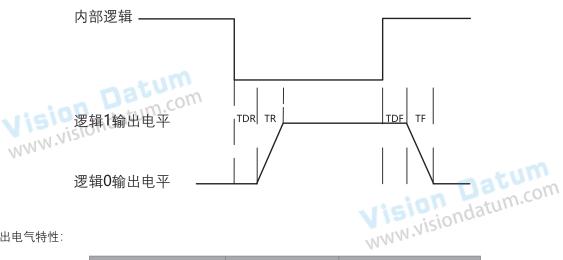
允许经过此管脚的最大电流为 25 mA, 输出阻抗为 40 Ω。

输出逻辑低电平参数的外部电压,电阻和输出低电平之间的关系请见下表。

Vision WWW.visio

外部电压	外部电阻	VL(GPIO2)	
	7):即七阻	VL(GFIOZ)	
3.3 V	1 ΚΩ	160 mV	
5 V	1 ΚΩ	220 mV	-+U
12 V	1 ΚΩ	460 mV	a um.
24 V	1 ΚΩ	860 mV	tum.
30 V	1 ΚΩ	970 mV	

外部 1 KΩ 电阻上拉至 5 V 情况下, Line 2 配置为输出的逻辑电平、电气特性如下图、下表 所示。 输出逻辑电平:



Line2 输出电气特性:

参数名称	参数符号	参数值
输出逻辑低电平	VL	220 mV
输出逻辑高电平	VH	4.75 V
输出上升时间	TR	0.06 μs
输出下降时间	TF	0.016 μs
输出上升延迟	TDR	0 ~ 4 μs
输出下降延迟	TDF	< 1 μs

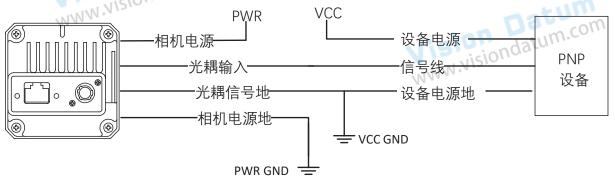
Vision Datum WWW.visiondatum.com

23

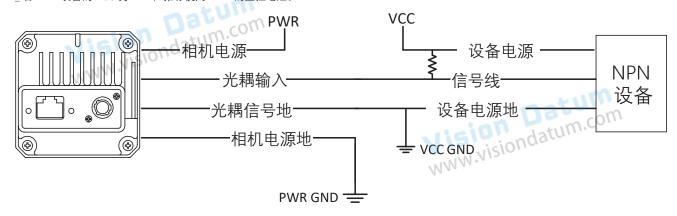
本章节主要介绍长波红外相机的 I/O 部分如何接线, 接线图中的设备以带风扇相机为例。其他相机可根据接线图中的线缆定 义,结合电源及I/O接口定义章节进行类推。

#### Line 0 接线图

相机使用 Line 0 作为硬件触发的信号源时,输入信号的外部设备不同,接线有所不同。Line 0 输入接线图具体如下: 输入信号为 PNP 设备,即 Line 0 接 PNP 设备:

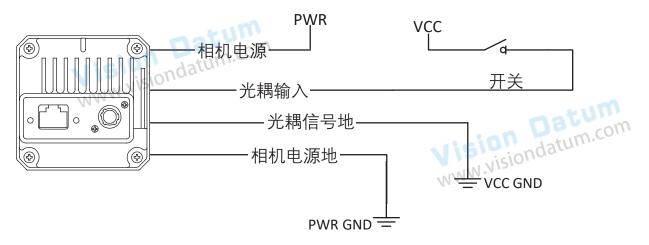


- 输入信号为 NPN 设备,即 Line 0 接 NPN 设备: \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 24 V,推荐使用 1-4.7 KΩ 的上拉电阻。
- \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 12 V,推荐使用 1 KΩ 的上拉电阻。



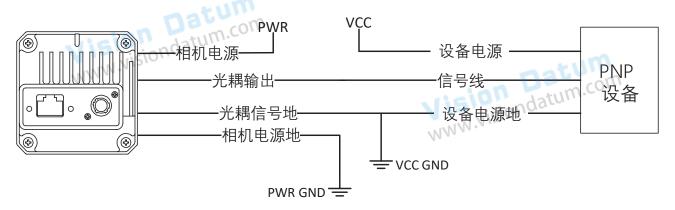
输入信号为开关,即 Line 0 接开关:

若开关的 VCC 为 24 V,建议串联一个 1-4.7 KΩ 的电阻,用于保护电路。



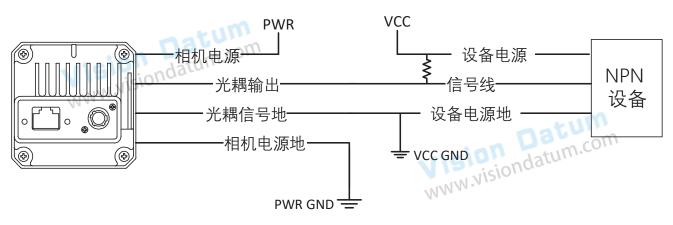
#### Line 1 接线图

相机使用 Line 1 作为输出信号时,连接的外部设备不同,接线有所不同。 Line 1 输出接线图具体如下: 外部为 PNP 设备, 即 Line 1 接 PNP 设备:



外部为 NPN 设备, 即 Line 1 接 NPN 设备:

- \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 24 V,推荐使用 1-4.7 KΩ 的上拉电阻。 \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 12 V,推荐使用 1 KΩ 的上拉电阻。





Vision Datum www.visiondatum.com

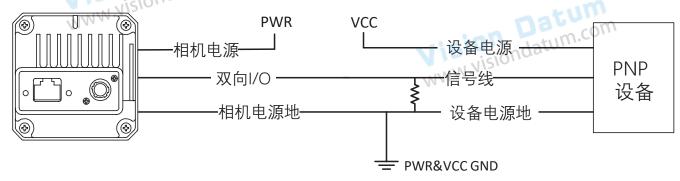
#### 非隔离 Line 2 接线图

Line 2 为双向 I/O, 可作为输入信号使用, 也可作为输出信号使用。

#### Line2 配置成输入信号

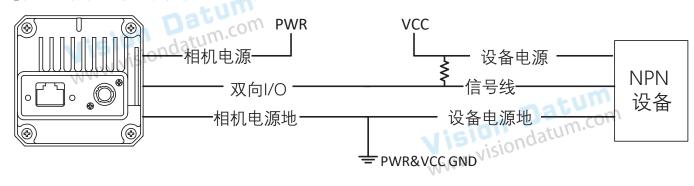
相机使用 Line 2 作为硬件触发的信号源时,输入信号的外部设备不同,接线有所不同。

输入信号为 PNP 设备,即 Line 2 作为输入接 PNP 设备:推荐使用 330  $\Omega$  的下拉电阻。

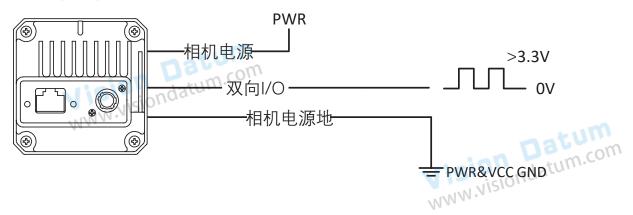


输入信号为 NPN 设备, 即 Line 2 作为输入接 NPN 设备:

- \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 24 V,推荐使用 1-4.7 KΩ 的上拉电阻。 \_ 若 NPN 设备的 VCC 为 12 V,推荐使用 1 KΩ 的上拉电阻。



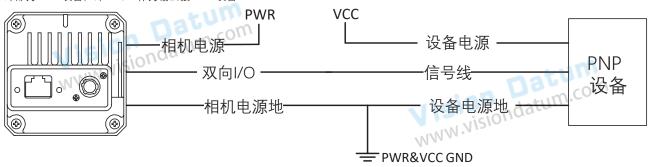
输入信号为开关, 即 Line 2 作为输入接开关: 开关量可提供低电平以实现 Line 2 触发。



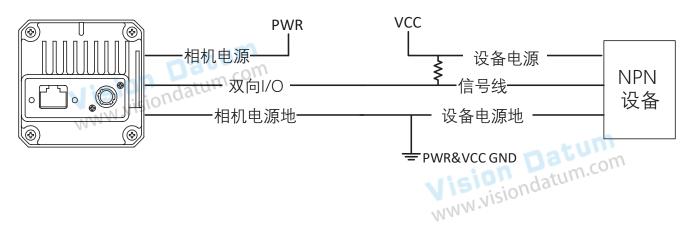
#### Line2 配置成输出信号

相机使用 Line 2 作为输出信号时,连接的外部设备不同,接线有所不同。

外部为 PNP 设备, 即 Line 2 作为输出接 PNP 设备:



- 外部为 NPN 设备,即 Line 2 作为输出接 NPN 设备: \_若 NPN 设备的 VCC 为 24 V,推荐使用 1-4.7 KΩ 的上拉电阻。 \_若 NPN 设备的 VCC 为 12 V,推荐使用 1 KΩ 的上拉电阻。





Vision Datum www.visiondatum.com

ion Datum Lvisiondatum.com

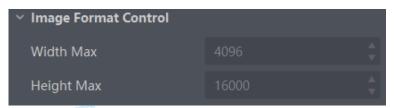
on Datum siondatum.com

**CHAPTER 7** 

图像调试 www.vision(

#### 分辨率与 ROI

相机默认以最大分辨率显示图像。相机的最大分辨率可通过 Image Format Control 属性下的 Width Max 和 Height Max 参数查看, 如下图所示。Width Max 表示相机 Width 方向的最大像素数,Height Max 表示相机 Height 方向的最大像素数。



当用户只对图像中的某些细节感兴趣时,可对相机进行 ROI 设置输出用户感兴趣区域的图像。设置感兴趣区域可以减小传输数据 datum.com 带宽,并在一定程度上提高相机帧率。

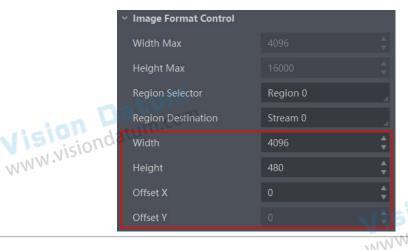


相机目前只支持设置1个 ROI,即 Region Selector 参数只有 Region 0 这1个选项。

Vision Datum
WWW.visiondatum.com 相机可以通过 Image Format Control 属性下 Region Selector 相关参数进行 ROI 设置,如下图所示。

Width: ROI 区域横向的分辨率 Height: ROI 区域纵向的分辨率

Offset X: ROI 区域左上角起点位置的横坐标 ■ Offset Y: ROI 区域左上角起点位置的纵坐标





Width 和 Offset X 参数相加不得大于 Width Max, Height 和 Offset Y 参数相加不得大于 Height Max。

#### 像素格式

相机支持多种像素格式,用户可自行设置像素格式。不同型号相机支持的像素格式有所不同,具体请查看对应型号产品的技术规格书。不同像素格式对应的像素位数有所差别,请见下表,因此不同像素格式的最高帧率也有所不同,具体请以实测为准。

Pixel Format 像素格式	Pixel Size(Bits/Pixel) 像素位数
Mono 8	8
Mono 12/14、YUV 422 (YUYV) Packed	16

相机的像素格式通过 Image Format Control 属性下的 Pixel Format 参数进行修改。

展开 Pixel Format 参数,可查看当前相机支持的所有像素格式,用户可以根据需要选择合适的像素格式,如下图所示。



#### 图像细节

图像细节是通过提升图像中物体边缘的锐度,提高图像的可辨识度。图像细节强度可通过 Analog Control 属性下的 DDE Detail Strength 参数进行设置。

设置的图像细节强度越高,画面细节越明显,但噪点也会相对较多;同时设置的图像细节强度越低,画面细节越模糊,噪点也会相应减少,请根据实际情况设置图像细节强度。

#### 数字降噪

MMM.

数字降噪运用基于空间和时间的数字三维滤波技术,可以有效的消除视频图像中的噪点。可对单帧或多帧的图像进行不同的数字降噪处理,从而提升图像的质量和清晰度,数字降噪主要分为空域降噪和时域降噪 2 种数字降噪方式。

#### ■ 空域降噪

空域降噪是对当前帧图像进行降噪处理,可通过 Anolog Control 属性下的 DNR Spectral Level 参数进行设置。 设置的空域降噪值越高,画面噪点越少,但画面细节越模糊;同时设置的空域降噪值越低,画面噪点越多,但画面细节越明显。

#### ■ 时域降噪

时域降噪是对连续多帧图像进行降噪处理,可通过 Anolog Control 属性下的 DNR Temporal Level 参数进行设置。 设置的时域降噪值越高,画面噪点越少,但画面细节越模糊;同时设置时域降噪值越低,画面噪点越多,但画面细节越明显。



Jatum

#### 伪彩模式

伪彩模式是根据相机采集到的图像的灰度值进行叠加,可提高某些场合图像内容的可辨识度。主要分为 White Hot、Black Hot 等 15 种伪彩模式,可通过 Analog Control 属性下的 Palettes Mode 参数进行设置。



相机采集图像的灰度值与相机到物体的采集距离有关,灰度值不同,呈现的伪彩图像不同,具体的伪彩图像请以实际显示为准。

使用 100℃的热水为目标物体,不同伪彩模式及呈现的伪彩图像请见下表。

序号	伪彩模式	说明	伪彩图像
1	White Hot	白热,相机默认的伪彩模式为 White Hot	w.visionda
2	Black Hot	黑热	
3	Fusion 1	融合 <sub>1</sub> 11.com	
4	Rainbow	彩虹	White the state of
5	Fusion 2	融合 2	
6	Ironbow 1	铁红 1	
7	Ironbow 2	铁红 2	www.visionda.com
8	Sepia	深褐色	

#### 伪彩模式

序号	伪彩模式	说明	伪彩图像
9	Color 1	色彩 1 COM	
10	Color 2	色彩 2	.com
11	Ice Fire	冰火	
12	Rain Wision WWW.vision	雨 datum.com	
13	Green Hot	绿热	taion to the com
14	Red Hot	红热	
15	Dark Blue	深蓝 <b>tum</b> datum.com	
	MMA		

Vision Datum
Www.visiondatum.com

#### 背景校正

背景校正可对出现劣化的图像 ( 如噪点、光斑等图像 ) 进行校正,需使用黑体 ( 带有温差的物体 ) 采集到渐晕数据,再通过 Analog Control 属性下的 Manual Background Correction 参数进行背景校正。



- 相机上电 45min 以上。
- 准备 70℃的高温黑体或 10℃的低温黑体。
- 因使用带有温度的物体需要与相机产生一定的温差才可以采集到渐晕数据,所以若没有黑体可使用 手掌或约-10~20℃的晴朗无云天空等物体代替。

#### 操作步骤:

- 1. 将相机调焦至 2m 左右, 保证采集的画面清晰。
- 2. 将相机对准黑体或其他物体, 使相机视野完全被覆盖。



相机镜头不要与黑体或其他物体接触、防止热传导影响数据异常。

- 3. 查看快门控制章节,进行手动校正图像,当相机发出"打挡片的声音"时,手动控制快门校正完成。
- 4. 在 Analog Control 属性下,点击 Manual Background Correction 参数处的"Execute",相机开始进行背景校正。



相机采集图像时、请避免触碰和移动相机、否则会影响采集的数据。

#### 快门控制

快门控制是当相机在采集图像的过程中出现劣化的图像(如噪点、光斑等图像),可选择自动快门控制条件或进行手动快门 控制对图像进行快速的校正,相比背景校正,使用快门控制校正图像更加灵活。

执行快门校正时,挡片会落在红外镜头和探测器之间,此时相机发出"打挡片的声音",采集的图像会瞬时冻结,完成图像校正。 可通过 Analog Control 属性下的 Shutter Release Auto-Switch 参数进行设置,参数选项及工作原理请见下表。

快门控制	参数选项	工作原理 Tatum.com		
手动快门控制	Analog Control > Gain Auto	当相机开始采集图像时,点击 Manual Shutter Correction 参数处的"Execute",相机瞬时发出"打挡片的声音",则相机完成图像校正。		
自动快门定时控制	Open Scheduled Ctrl	当相机开始采集图像时,在 Shutter Autoswitch Time Interval(min) 设置定时时间, 每当达到设置的定时时间,相机瞬时发出"打挡片的声音",则相机完成图像校正。		
自动快门温度控制	Open Temperature Ctrl	每当采集的图像温度有上下 1℃的变化时,相机瞬时发出"打挡片的声音",则相机 完成图像校正。		
自动快门定时和温 度控制	Open Scheduled Temperature	当相机开始采集图像时,在 Shutter Autoswitch Time Interval(min) 设置定时时间,每当达到设置的定时时间或采集图像温度有上下 1℃的变化时,相机瞬时发出"打挡片的声音",则相机完成图像校正。		
大良检测 WWW.visiondatum.com				

#### 灰度检测

www.visiondatum.com 灰度检测灵敏度值对应每个像元的红外热辐射强度,灰度检测可凸显灰度值大于预设值的区域。 具体操作步骤如下:

- 1. 在 Analog Control 属性下,启用 Grayscale Detection Switch,开启灰度检测。
- 2. 启用 Grayscale Detection Marking Switch, 启用后设置灰度检测灵敏度才可生效。
- 3. 在 Grayscale Detection Sensitivity 参数下设置灰度检测灵敏度。

#### 阴影矫正

阴影校正 (Lens Shading Correction, 简称 LSC), 也称渐晕校正, 可消除镜头由于光线折射不均匀, 导致的中心照度差异问题。 若相机在采集图像时,出现左下图的现象,则为不正常采图,需使用黑体 ( 带有温差的物体 ) 采集到渐晕数据,再通过 Shading Correction 属性进行阴影校正,正常的采集图像如右下图所示。







- 相机上电 45min 以上。
- 准备 70℃的高温黑体或 10℃的低温黑体。

因使用带有温度的物体需要与相机产生一定的温差才可以采集到渐晕数据,所以若没有黑体可使用手掌或约-10 ~20℃的晴朗无云天空等物体代替。

#### 具体操作步骤如下:

- 1. 将相机调焦至 2m 左右, 保证采集的画面清晰。
- 2. 将相机对准黑体或其他物体, 使相机视野完全被覆盖。



相机镜头不要与黑体或其他物体接触,防止热传导影响数据异常。

- 3. 查看快门控制章节,进行手动校正图像,当相机发出"打挡片的声音"时,手动控制快门校正完成。
- 4. 在 Shading Correction 属性下, Correction Selector 参数选择 LSC。
- 5. 执行 Activate Shading 参数处的"Execute", 进行阴影校正图像。

www.visiondatum.com 点击 Activate Shading 处的"Execute"后,在 Activate Shading Status 下可查看用户参数的保存状态,有 Saving 和 Ready 两种状态。

Saving: 用户参数正在保存。 \_ Ready: 用户参数已保存。



相机采集图像时,请避免触碰和移动相机,否则会影响采集的数据。



Vision Datum www.visiondatum.com

#### 坏点校正

相机传感器中单个像元无法正常响应红外辐射,称为无效像元,反映到红外图像中就是坐标不随目标变化的明暗斑点,坏点校正可 消除这些明暗坏点。通过 Shading Correction 属性下的 Manual DPC 参数进行设置。

#### 具体操作步骤如下:

- 1. 在 Manual DPC 参数下拉选择"On/off"。
- "off"表示自动校正坏点,"On"表示手动校正坏点。
- 2. 选择"On"时,将鼠标光标放在画面坏点处,在客户端界面底端可查看坏点坐标。

若客户端底端不显示坐标位置,可点击客户端底端的, 勾选"位置", 开启像素点坐标显示。 V.WWW

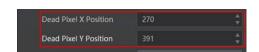
错误数: 0 丢包数: 0 显示帧率: 30帧/秒位置: 226, 385

3. 在 Dead Pixel X Position 和 Dead Pixel Y Position 输入该像素点的坐标,通过界面的 3×3 放大区域可更清楚查看输入的像素点。



若 ROI 区域改变,像素点坐标则相应改变,请根据实际显示进行设置。





Vision Datum 上京文以此原环点。 \_ 修复坏点:设置坏点点击 Add Dead Pixel 参数处的"Execute"按键,修复选择的坏点。 \_ 还原坏点:点击 Del Dead Pixel 参数处的"Execute"按键,将修复好的坏点还原



相机采集图像时,请避免触碰和移动相机,否则会影响采集的数据。





#### AGC 模式

为适应差异化场景,获得更清晰的图像,AGC 模式分为手动调节和自动调节 2 种,选择不同调节模式后,可根据环境需求设置该调 节模式的亮度值和对比度值,可在 Acquisition Control 属性下进行设置。

在 AGC Mode 参数下拉选择 Manual Mode, 手动调节参数。

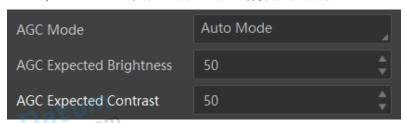
在 AGC Expected Brightness 和 AGC Expected Contrast 参数下分别设置相应的亮度值和对比度。



在 AGC Mode 参数下拉选择 Auto Mode, 自动调节参数。

自动调节是在手动调节的基础上对图像进行处理,优化图像的亮度值和对比度值。

在 AGC Expected Brightness 和 AGC Expected Contrast 参数下分别设置相应的亮度值和对比度。





建议使用自动调节模式调节图像,相同的亮度和对比度值,自动调节的图像画面质量比手动调节更优异。







8

CHAPTER 8

## 其他功能 WWW.vision.da

#### 设备管理

通过相机的 Device Control 属性,您可以查看设备信息,修改设备名称,根据需要开启设备心跳检测机制、设定发送数据包的大小、重置设备等。Device Control 属性的具体参数介绍详见下表。

参数	读/写	功能介绍
Device Type	只读	设备类型
Device Scan Type	只读	设备 Sensor 的扫描方式
Device Vendor Name	只读	设备制造商名称
Device Model Name	只读	设备型号
Device Manufacturer Info	只读	设备制造商信息
Device Version Support Manual Support	只读	设备版本
Device Firmware Version	只读	设备固件版本
Device Serial Number	只读	设备序列号
Device ID	只读	设备 ID COM
Device User ID	可读写	设备名称,默认为空,可自行设置 ●内容为空时,设备名称为:设备型号(设备序列号) ●填写内容后,设备名称为:已填写 ID (设备序列号)
Device Uptime(s)	只读	设备运行时间
Board Device Type	只读	设备类型
Device Connection Selector	可读写	设备连接选择
Device Connection Speed(Mbps)	只读	设备连接速度
Device Link Selector	可读写	设备链接选择
Device Link Speed(Mbps)	只读	传输链路速度
Device Link Connection Count	只读	设备链路连接数量
Device Link Heartbeat Mode	可读写	是否需要心跳检测
Device Stream Channel Count	只读	设备流通道个数
Device Stream Channel Selector	可读写	设备流通道选择
Device Stream Channel Type	只读	是否需要心跳检测 设备流通道个数 设备流通道选择 设备流通道类型
Device Stream Channel Link	只读	设备流通道连接
Device Stream Channel Endianness	只读	设备流通道的字节顺序
Device Stream Channel Packet Size(B)	可读写	设备流通道的数据包大小 (B)
Device Event Channel Count	只读	设备事件通道数量
Device Character Set	只读	设备字符集
Device Reset	可读写	执行 Execute 按钮,可使设备参数重置
Device Temperature Selector	可读写	设备温度选择,目前仅支持相机传感器温度的读取

#### 设备管理

参数	读/写	功能介绍
Device Temperature	只读	显示 Device Temperature Selector 中已选组件的温度
Find Me	可读写	设备寻找,执行 Execute 按钮可使设备指示灯红灯闪烁一次
Device Max Throughput(Kbps)	只读	设备运行最大流量 (Kbps)
Device PJ Number	只读	设备项目编号
HB Abnormal Monitor	只读	若开启图像无损压缩功能后,压缩后的图像数据量比原图更大,该参数数值会累加。 当参数累加较快时,建议关闭图像无损压缩功能
HB Version	只读	显示图像无损压缩功能的版本号

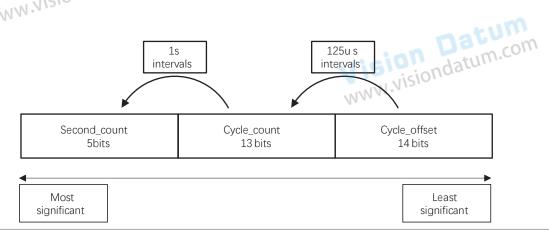


设备管理相关功能与设备型号及固件版本有关,请以实际设备参数为准。

#### 图像嵌入信息

相机支持将图像信息嵌入到图像数据中。图像嵌入信息会根据用户对每种信息的使能情况,依据下表所列图像嵌入信息的顺序嵌入到图像中。相机支持的图像嵌入信息、字节数及其数据格式请见下表。

图像嵌入信息	含义	字节数	数据格式
Timestamp	时间戳 1000	400.00	如下图所示
Brightness Info	时间戳 亮度	4	范围为 0~4095,高位自动补 0
Frame Counter	帧号	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Ext Trigger Count	触发计数	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Line Input Output	报警输入/输出	4	第1个字节为输入,每个 bit 对应1个输入;第2个字节为输出;第3和4字节预留
Width	宽度	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Height	高度	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Offset X	原点横坐标	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Offset Y	原点纵坐标	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
Pixel Format	像素格式	4	范围为 0 ~ 2 <sup>32</sup> -1
ROI Position	ROI 区域	8	起始坐标各占 2 个字节,其中列坐标在前,行坐标在后;长宽坐标各占 2 个字节
ROI Position ROI 区域 8 起始坐标各占 2 个字节,其中列坐标在前,行坐标在后;长宽坐标各占 2 个字节			



0

Width、Height、Offset X、Offset Y 和 Pixel Format 为支持 Chunk 功能相机特有的图像嵌入信息。

#### 图像嵌入信息

设置图像嵌入信息有两种方式:

MMM.41

- 水印设置:通过 Image Format Control 属性的 Embedded Image Info Selector 参数设置。此时信息嵌入在图像第一行开始位置处 的图像数据中。
- Chunk 设置: 通过 Chunk Data Control 属性设置。此时信息嵌入在图像数据后面。

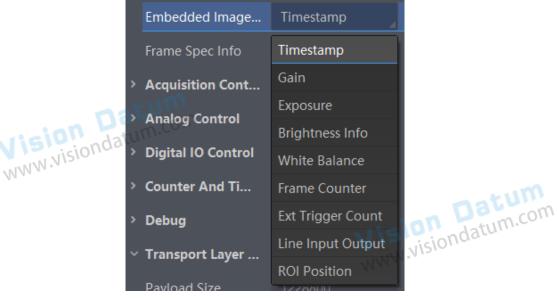


- 相机开启图像无损压缩功能时,不支持通过水印的方式设置图像嵌入信息。 Chunk 功能需要相机固件支持,具体请咨询我司技术支持。
- 当相机的固件程序支持 Chunk 功能时,优先通过 Chunk 的方式实现水印信息功能。 on Datum visiondatum.com

#### 水印设置

#### 具体操作步骤如下:

1. 展开 Image Format Control 属性,在 Embedded Image Info Selector 下拉框处,选择需要嵌入的信息,如下图所示。



2. 启用 Frame Spec Info 参数,即可嵌入相应信息,如下图所示。



- 3. 需要嵌入多个信息时, 重复以上两步即可。
- 4. 可通过 iDatum 快捷工具条中的水印工具查看相关信息,且只在相机开始预览之后才会显示具体数值。



水印设置图像嵌入信息时,不受 ROI 影响。若 ROI 区域较小,第一行图像不足以嵌入信息,则将嵌入到第二行 WWW.Visio

Vision Datum Www.visiondatum.com

#### 文件存取

文件存取功能可以对相机属性或者 DPC 数据进行导入或导出操作,并以 mfa 格式进行保存。目前支持存取的相机属性包括 UserSet1、UserSet2 以及 UserSet3。

具体操作步骤如下:

1. 在设备列表区,选择待存取文件的相机,并在 iDatum 右上方单击文件存取图标



2. 在弹出的文件存取对话框中,选择需要存取的相机属性或 DPC 数据,单击导入或导出即可。

\_使用导入功能:在弹出的窗口中选择导入的属性或 DPC,点击导入后选择需要导入属性或 DPC 数据的 mfa 文件打开即可。导入后,参数保存在用户选择的用户参数组中,若需要使用则需加载相应的用户参数组才可生效。

\_ 使用导出功能:在弹出的窗口中选择需要导出的属性或 DPC,点击导出后,在弹出的窗口中选择文件保存的路径并填写文件名称 后保存即可。保存成功后,iDatum 会出现提示窗口,提示"保存属性成功",并提供文件查看入口。



同型号相机之间可以互相导入导出相机属性。

#### 事件监视

事件监视功能可对相机的事件信息进行设置,通过事件监视功能对连接状态的相机事件信息进行记录和查看。 具体操作步骤如下:

1. 在属性 Event Control 下,参数 Event Selector 处下拉选择需要查看的事件。 不同型号相机事件源有所不同,具体请以实际参数为准,目前支持的事件如下:

■ Acquisition Start: 采集开始 ■ Acquisition End: 采集结束 ■ Frame Start: 帧开始 ■ Frame End: 帧结束

■ Frame Erid. 帧结束
■ Frame Burst Start: 帧触发开始
■ Frame Burst End: 帧触发结束
■ Line0 Rising Edge: Line 0 上升沿
■ Line0 Falling Edge: Line 0 下降沿
■ Frame Start Over Trigger: 帧开始过触发

■ Over Run: 过载

2. 设置参数 Event Notification 为 Notification On。

3. 在已连接的相机处, 右键菜单中选择"事件监视", 如下图所示。



- 4. 在事件监视界面中,勾选"消息通道事件"。
- 5. 相机开始预览后可以查看实时的事件信息。

Vision Datum WWW.visiondatum.com

39

#### 传输层控制

通过相机的 Transport Layer Control 属性可查看相机的负载大小、通道配置模式和 GenCP 版本号等。 Transport Layer Control 属性的具体参数介绍请见下表。

GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值Timestamp Control Reset可读写执行 Execute, 重置设备的当前时间戳值心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否	参数	读/写	功能介绍
GEV Device Mode its Big Endian 只读 设备寄存器的字节顺序 GEV Device Mode Character Set 只读 设备寄存器的字节顺序 GEV Interface Selector 只读 树理网络接口选择 GEV Supported Option Selector 可读写 可选择 GEV 选项查看是否支持 GEV Supported Option Selector 可读写 可选择 GEV 选项查看是否支持 GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 GEV 选项 GEV Current IP Configuration LLA 只读 默认开启状态,相机可避过动态链路地址获取 P地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,如果相机已配塑验态 IP,则加载参称 IP DEV PAUSE Frame Reception 可读写 Rause 帧功能,开启后可自动调节相机传输带宽 GEV Current Subpet Mask	Paylode Size(B)	只读	负载大小 (B)
GEV Device Mode is Big Endian 只读 设备寄存器的字节順序 GEV Device Mode Character Set 只读 设备寄存器中使用的字符集  物理网络接口选择 GEV Interface Selector 只读 物理网络接口选择 GEV Mac Address 只读 网络接口的 MAC 地址 GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 CEV 选项 GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 CEV 选项 GEV Current IP Configuration LLA 只读 默认开启状态,相机可通过动态链路地址获取 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,如果相机已起置静态 IP,则加载静态 IP DEV PAUSE Frame Reception 可读写 Rause 帧功能,开启后可自动调节相机传输带宽 GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口的 IP 地址 GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口的 IP 地址 GEV First URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV First URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV Second URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的参添 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的参添 IP 光虹、仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的参加,又在设备使用静态 IP 时使用 GEV Link Speed 只读 当前网络接口的参加,是不知,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Link Speed 只读 当前网络接口的参加,是不知,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Stream Channel Count 只读 设备支持的消息通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设备上,此时间,相机可以通过心联检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是小联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是不证的,用机可可以通过心联检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是不证的,并是这个的时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是一种的时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,指未收到 SDK心跳回应,IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间,是不能对的特益是是一种的时间,是有机工作,不是一种的时间,是有机工作,是一种的时间,是有机工作,是一种的时间,是有机工作,是一种的时间	GEV Version Major	只读 CO	GEV 版本号中的大版本
GEV Device Mode is Big Endian 只读 设备寄存器的字节順序 GEV Device Mode Character Set 只读 设备寄存器中使用的字符集  物理网络接口选择 GEV Interface Selector 只读 物理网络接口选择 GEV Mac Address 只读 网络接口的 MAC 地址 GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 CEV 选项 GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 CEV 选项 GEV Current IP Configuration LLA 只读 默认开启状态,相机可通过动态链路地址获取 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址 GEV Current IP Configuration 可读写 开启后,如果相机已起置静态 IP,则加载静态 IP DEV PAUSE Frame Reception 可读写 Rause 帧功能,开启后可自动调节相机传输带宽 GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口的 IP 地址 GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口的 IP 地址 GEV First URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV First URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV Second URL 只读 XML设备描述文件的资选 URL GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的参添 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的参添 IP 光虹、仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的参加,又在设备使用静态 IP 时使用 GEV Link Speed 只读 当前网络接口的参加,是不知,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Link Speed 只读 当前网络接口的参加,是不知,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Stream Channel Count 只读 设备支持的消息通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设备上,此时间,相机可以通过心联检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是小联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是不证的,用机可可以通过心联检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是不证的,并是这个的时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,若未收到 SDK心跳回应,IP 不是一种的时间,相机可以通过记载检测机制来输认当前的信息传输通道是否正常工作,开启心联功能后,在心能时间内,指未收到 SDK心跳回应,IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间、IP 不是一种的时间,是不能对的特益是是一种的时间,是有机工作,不是一种的时间,是有机工作,是一种的时间,是有机工作,是一种的时间,是有机工作,是一种的时间	GEV Version Minor	只读	
GEV Supported Option Selector 可读写 可速挥 GEV 差項者是否支持		只读	设备寄存器的字节顺序
GEV Supported Option Selector 可读写 可速挥 GEV 差項者是否支持	GEV Device Mode Character Set	只读	设备寄存器中使用的字符集
GEV Supported Option Selector 可读写 可速挥 GEV 差項者是否支持	GEV Interface Selector	只读	物理网络接口选择
GEV Supported Option 只读 显示是否支持所选的 GEV 选项	GEV MAC Address	只读	网络接口的 MAC 地址
GEV Current IP Configuration LLA 只读 默认开启状态,相机可通过动态链路地址获取 IP 地址	GEV Supported Option Selector	可读写	可选择 GEV 选项查看是否支持
GEV Current IP Configuration DHCP 可读写 开启后、若获取的 IP 地址有效、相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址	GEV Supported Option	只读	显示是否支持所选的 GEV 选项
DHCP GEV Current IP Configuration Persistent IP DEV PAUSE Frame Reception 可读写	GEV Current IP Configuration LLA	只读	默认开启状态,相机可通过动态链路地址获取 IP 地址
Persistent IP DEV PAUSE Frame Reception 可读写 Pause 帧如能,开启后可自动调节相机传输带宽 GEV Current IP Address P.读 当前网络接口的 IP 地址 GEV Current Subpet Mask P.读 当前网络接口的 IP 地址 GEV Current Default Gateway P.读 当前网络接口的子网播码 GEV Current Default Gateway P.读 当前网络接口默认使用的网关 IP 地址 GEV First URL P.读 XML 设备描述文件的首选 URL GEV Second URL P.读 XML 设备描述文件的方选 URL GEV Number Of Interfaces P.读 设备支持的物理网络接口数量 GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的膝态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的膝态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的膝心下地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Stream Channel Count P.读 设备支持的消息通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设备心跳功能是不禁用,一个企业的时间、相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原有相机。用状态清除 GEV Heartbeat Disable 可读写 设置心跳功能是不禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) 执行 Execute, 锁定设备的当前时间微值  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute, 锁定设备的当前时间微值  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute, 重设备的当前时间微值  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute, 重设设备的当前时间微值  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute, 量设备的当前时间微值  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 以影心的形态, 在心跳时间内, 若未收到 SDK 心跳回应, 原格相机 Lattbeat Timeout(ms) 可读写 设备心跳功能是 不禁证性, 开启心跳功能后, 在心跳时间内, 若未收到 SDK 心跳回应, 原格相比自状态清除  GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 以影时间微值。 可读写 设置心跳功能是 不禁证性, 是不能能够可能够加速度 是一个影响的 Tick Frequency (Hz) 1秒 对时间数标记的次数(频率为 Hz)  Timestamp Control Latch 可读写 设置心跳功能是 不能够加速度 不能够加速度 是 Tr常计能够 Timestamp Tick Frequency (Hz) 1秒 对时间数标记的次数(频率为 Hz)	DHCP	可读写	开启后,若获取的 IP 地址有效,相机将加载 DHCP 获取的 IP 地址
GEV Current IP Address GEV Current Subnet Mask GEV Current Default Gateway GEV Current Default Gateway GEV First URL GEV First URL GEV Second URL GEV Second URL GEV Number Of Interfaces GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的子网接四 GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的静态 IP 地址 GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的静态 IP 地址 仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口静态 IP 关联的静态子网接码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口静态 IP 关联的静态子网接码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的静态 IP 关联的静态子网接码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Heartbeat Timeout(ms)  Timestamp Control Reset 可读写 执行 Execute, 锁定设备的当前时间截值  C. Weletlio, 相机可以通过心路检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心路功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原存相机占用状态清除 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 从行 Execute, 锁定设备的当前时间载值 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 从行 Execute, 锁定设备的当前时间载值			开启后,如果相机已配置静态 IP,则加载静态 IP
GEV Current Subnet Mask 只读 当前网络接口的子网掩码 GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口默认使用的网关 IP 地址 GEV First URL 只读 XML 设备描述文件的首选 URL GEV Second URL 只读 XML 设备描述文件的首选 URL GEV Number Of Interfaces 只读 设备支持的物理网络接口数量 GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的静态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的静态 IP 关联的静态子网掩码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的静态 IP 关联的静态子网掩码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的惨滴 IP 关联的静态子网掩码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Hand Speed 只读 当前网络接口的传输速度 GEV Message Channel Count 只读 设备支持的消息通道数 GEV Stream Channel Count 只读 设备流通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设备之场的消息通过表面,不是心脏功能是不禁用 GEV Heartbeat Disable 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) 1秒内时间截标记的次数(频率为 Hz) Timestamp Control Latch 可读写 执行 Execute,锁定设备的当前时间截值 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute,重设备的当前时间截值 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute,重设备的当前时间截值 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) 只读 1秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) Timestamp Control Latch 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) 只读 1秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) Timestamp Control Latch 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) 只读 1秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) Timestamp Control Latch 可读写 执行 Execute,锁定设备的当前时间截值	DEV PAUSE Frame Reception		Pause 帧功能,开启后可自动调节相机传输带宽
GEV Current Default Gateway 只读 当前网络接口默认使用的网关 IP 地址 GEV First URL 只读 XML 设备描述文件的首选 URL GEV Second URL 只读 XML 设备描述文件的方选 URL GEV Number Of Interfaces 只读 设备支持的物理网络接口数量 GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的静态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口静态 IP 关联的静态子网推码,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Ink Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 设备选通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 心跳色时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原格相机占用状态清除 GEV Heartbeat Disable 可读写 投管心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Control Latch 可读写 执行 Execute,锁定设备的当前时间截值 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute,重置设备的当前时间截值 GEV Heartbeat Disable 可读写 执行 Execute,重置设备的当前时间截值	GEV Current IP Address	只读	当前网络接口的 IP 地址
GEV First URL GEV Second URL GEV Number Of Interfaces GEV Persistent IP Address 可读写 当前网络接口的静态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的静态 IP 光联的静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的静态 IP 光联的静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的静态 IP 光联的静态 IP 时使用 GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用 GEV Link Speed GEV Message Channel Count 只读 设备支持的消息通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 GEV Heartbeat Disable GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) Timestamp Control Latch 可读写 从行 Execute,锁定设备的当前时间戳值 心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否证常工作。开启心跳功能后,在心跳时间两,若未收到 SDK 心跳回应,原存相机占用状态清除 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值 心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否证常工作。开启心跳功能后,在心跳时间两,若未收到 SDK 心跳回应,原存相机占用状态清除 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 从行 Execute,重置设备的当前时间戳值 心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否证置工作。开启心跳功能后,在心跳时间两,若未收到 SDK 心跳回应,原存相机占用状态清除 该置心跳功能是否禁用 GEV Heartbeat Disable 可读写 GEV Heartbeat Disable 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) Timestamp Tick Frequency	GEV Current Subnet Mask	只读	当前网络接口的子网掩码
GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的新态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影识静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 设备支持的消息通道数 设备流通道数 设备流通道数 设备流通道数 记题也间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原 各种机占用状态清除 设置心跳功能是否禁用 【记录】 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒内时间戳值 记题包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒时间截值 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	GEV Current Default Gateway	只读	
GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的新态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影识静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 设备支持的消息通道数 设备流通道数 设备流通道数 设备流通道数 记题也间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原 各种机占用状态清除 设置心跳功能是否禁用 【记录】 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒内时间戳值 记题包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒时间截值 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	GEV First URL	只读	XML 设备描述文件的首选 URL
GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的新态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影识静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 设备支持的消息通道数 设备流通道数 设备流通道数 设备流通道数 记题也间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原 各种机占用状态清除 设置心跳功能是否禁用 【记录】 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒内时间戳值 记题包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒时间截值 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	GEV Second URL	只读	XML 设备描述文件的次选 URL
GEV Persistent Subnet Mask 可读写 当前网络接口的新态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Persistent Default Gateway 可读写 当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 当前网络接口的影识静态 IP 时使用GEV Link Speed 只读 设备支持的消息通道数 设备流通道数 设备流通道数 设备流通道数 记题也间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原 各种机占用状态清除 设置心跳功能是否禁用 【记录】 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒内时间戳值 记题包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否 1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz) 1 秒时间截值 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	GEV Number Of Interfaces	只读	设备支持的物理网络接口数量
GEV Persistent Default Gateway可读写当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用GEV Link Speed只读当前网络接口的传输速度GEV Message Channel Count只读设备支持的消息通道数GEV Stream Channel Count只读设备流通道数GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写应路包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原料相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写执行 Execute,重置设备的当前时间戳值GEV Heartbeat Disable可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值	GEV Persistent IP Address	可读写	当前网络接口的静态 IP 地址,仅在设备使用静态 IP 时使用
GEV Link Speed只读当前网络接口的传输速度GEV Message Channel Count只读设备支持的消息通道数GEV Stream Channel Count只读设备流通道数GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原格相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒內时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间截值Timestamp Control Reset可读写执行 Execute, 重置设备的当前时间截值GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写执行 Execute, 重置设备的当前时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原格相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒內时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间截值	GEV Persistent Subnet Mask	可读写	当前网络接口静态 IP 关联的静态子网掩码,仅在设备使用静态 IP 时使用
GEV Message Channel Count 只读 设备支持的消息通道数 GEV Stream Channel Count 只读 设备流通道数 GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,顺将相机占用状态清除 GEV Heartbeat Disable 可读写 设置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)	GEV Persistent Default Gateway	可读写	当前网络接口的默认静态网关,仅在设备使用静态 IP 时使用
GEV Stream Channel Count GEV Heartbeat Timeout(ms) GEV Heartbeat Timeout(ms) 可读写 GEV Heartbeat Disable GEV Timestamp Tick Frequency (Hz) Timestamp Control Reset GEV Heartbeat Timeout(ms)  GEV Heartbeat Disable 可读写 力持行 Execute,锁定设备的当前时间戳值  心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否证常工作。开启心跳功能是否禁用  1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)  1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)  1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)  1 秒内时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否证常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除 GEV Heartbeat Disable 可读写 安置心跳功能是否禁用 GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)  Timestamp Control Latch 可读写 大行 Execute,或定设备的当前时间戳值  1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)  1 秒内时间戳标记的次数(频率为 Hz)	GEV Link Speed	只读	当前网络接口的传输速度
心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除   GEV Heartbeat Disable   可读写   设置心跳功能是否禁用   GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)	GEV Message Channel Count	只读	设备支持的消息通道数
GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值Timestamp Control Reset可读写执行 Execute,重置设备的当前时间戳值GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值	GEV Stream Channel Count	只读 (0	设备流通道数
GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值Timestamp Control Reset可读写执行 Execute, 重置设备的当前时间戳值GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原格相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值	GEV Heartbeat Timeout(ms)	可读写	心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,则将相机占用状态清除
GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值	GEV Heartbeat Disable	可读写	设置心跳功能是否禁用
GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值		只读	1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz)
GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值	Timestamp Control Latch	可读写	执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值
GEV Heartbeat Timeout(ms)可读写心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,原将相机占用状态清除GEV Heartbeat Disable可读写设置心跳功能是否禁用GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 (频率为 Hz)Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值	Timestamp Control Reset	可读写	执行 Execute,重置设备的当前时间戳值
GEV Timestamp Tick Frequency (Hz)只读1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz )Timestamp Control Latch可读写执行 Execute, 锁定设备的当前时间戳值	GEV Heartbeat Timeout(ms)	可读写	心跳包时间。相机可以通过心跳检测机制来确认当前的信息传输通道是否正常工作。开启心跳功能后,在心跳时间内,若未收到 SDK 心跳回应,则
(Hz) Timestamp Control Latch 可读写 执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值	GEV Heartbeat Disable	可读写	设置心跳功能是否禁用
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		只读	1 秒内时间戳标记的次数 ( 频率为 Hz)
Timestamp Control Reset 可读写 执行 Execute,重置设备的当前时间戳值	Timestamp Control Latch	可读写	执行 Execute,锁定设备的当前时间戳值
	Timestamp Control Reset	可读写	执行 Execute,重置设备的当前时间戳值

#### 传输层控制

参数	读/写	功能介绍		
Timestamp Control Latch Reset	可读写	执行 Execute,重置时间戳控制锁存器		
Timestamp Value	只读	显示时间戳的锁存值		
GEV CCP	可读写	控制应用程序的设备访问权限		
GEV MCP Host Port	可读写	设置设备传送消息的端口。若为 0 则关闭消息通道		
GEV MCDA	可读写	设置消息通道的目标 IP 地址		
GEV MCP Host Port  GEV MCDA  GEV MCTT(ms)  GEV MCRC	可读写	传输超时数据,单位为毫秒 设置消息通道传送超时后允许重发的次数 消息通道的源端口		
GEV MCRC	可读写	设置消息通道传送超时后允许重发的次数		
GEV MCSP	只读	消息通道的源端口		
GEV Stream Channel Selector	只读	设备流通道选择		
GEV SCP Interface Index	只读	网络接口使用索引		
GEV SCP Host Port	可读写	通道的主机端口		
GEV SCP Direction	只读	通道的发送或接收方向		
GEV SCPS Fire Test Packet	只读	每使能一次,发送一个测试包		
GEV SCPS Do Not Fragment	可读写	此参数状态显示在每个流数据包 IP 首段的不分段位中		
GEV SCPS Big Endian	只读	设备流通道的字节顺序		
GEV SCPS Packet Size(B)	可读写	相机传输过程中的数据包大小 (B)		
GEV SCPS Packet Size(B)  GEV SCPD  GEV SCDA	可读写	相机数据传输过程中,数据包间的传输延迟		
GEV SCDA	可读写	流通道的目标 IP 地址		
GEV SCSP	只读	流通道的源 UDP 端口地址		
Gev GVSP Extended ID Mode	可读写	启用扩展 ID 模式		
		流通道的源 UDP 端口地址 启用扩展 ID 模式		



Vision Datum WWW.visiondatum.com

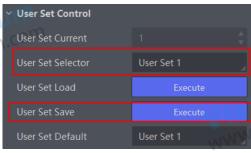
#### 用户参数设置

相机内部有 4 套参数, 1 套默认参数和 3 套用户可配置参数。

用户参数设置通过 User Set Control 属性进行设置,可以保存参数、加载参数以及设置默认启动参数。

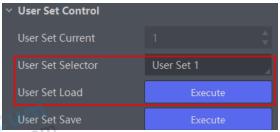
\_保存参数:修改参数后,通过 User Set Selector参数下拉选择其中 1 套 User Set 参数,点击 User Set Save 处的 Execute,即可将参数保存到用户参数中。

Vision Dati WWW.visiondatum



on Datum visiondatum.com

\_ 加载参数:通过 User Set Selector 参数下拉选择其中 1 套参数,点击 User Set Load 处的 Execute,即可将选择的那套参数加载到相机中。



\_ 设置默认启动参数:通过 User Set Default 参数下拉选择需要相机上电默认启动的参数即可设置。

Vision Datum
WWW.visiondatum.com

Vision Datum WWW.visiondatum.com

Vision Datum WWW.visiondatum.com

#### 组播

组播功能可以实现多个 PC 对同一个相机同时进行访问。在同一时刻,同一个相机只能被一个客户端以控制和接收模式或控制 模式连接,但可被多个客户端以接收模式进行连接。客户端内每个相机的组播模式都是单独控制的。三种组播模式下,可对相 机进行的操作请见下表。

组播模式	功能介绍
控制和接收模式	可以读取及修改相机的参数,同时还可以获取相机的图像数据
控制模式	可以读取及修改相机的参数,但不可以获取相机的图像数据
接收模式	可以读取相机的参数,并获取相机的图像数据,但不能修改相机的参数

当相机组播功能开启时,其他客户端的设备列表显示的相机图标为。 ,此时可以通过接收模式连接相机。接收模式无需手动配置, NW.Vision 客户端自动配置组播 IP 和组播端口。

启用组播功能通过选择设备列表中可用状态或已连接状态的相机右键设置组播功能实现。相机在可用状态和已连接状态下,组播配 置的设置有所差别。

#### 开启组播(可用状态)

当相机处于可用状态时,组播设置方法如下:

- 1. 在设备列表选中需要设置组播功能的相机。
- 2. 右键单击选择组播配置。
- 3. 根据需求选择角色。
- 可用状态的相机可以以控制和接收模式、控制模式两种角色开启组播功能。
- 4. 设置组播的 IP 地址。
- \_ 若组播 IP 地址无效,系统会弹框提示"请检查 IP 地址是否有效"。 ım.com
- 组播 IP 地址应为 D 类 IP 地址。
- 5. 设置组播的端口号。
- 6. 单击确定。

#### 开启组播(已连接状态)

当相机处于已连接状态时,组播设置方法如下:

- 1. 在设备列表选择需要设置组播功能的相机。
- 2. 右键单击选择组播配置。
- 3. 启用组播配置功能。
- \_ 已连接状态的相机只能已控制和接收模式开启组播功能。
- 4. 设置组播的 IP 地址。
- \_ 若组播 IP 地址无效,系统会弹框提示"请检查 IP 地址是否有效"。
- 组播 IP 地址应为 D 类 IP 地址。
- 5. 设置组播的端口号。
- \_ 组播端口号有效值为 0~65535,且使用的端口号应该是未被使用的端口号。
- 6. 单击确定。



Vision Datum www.visiondatum.com

Vision Datum www.visiondatum.com

#### 常见问题

#### 问题描述

#### ■ 枚举不到相机

可能的原因:

\_ 相机未正常启动: 确认相机供电是否正常, 可查看 LED 灯状态来判断

\_ 线缆连接异常:确认线缆接线是否正确

#### ■ 枚举到相机,但连接失败

可能的原因:

\_ 相机与 iDatum 不在同一局域网: 修改 IP 地址

\_ 相机已被其他程序连接:断开其他程序对相机的控制后,重新连接



#### ■ 预览画面全黑

可能的原因:

\_ 镜头光圈关闭:打开镜头光圈 \_ 相机工作异常:断电重启相机

WWW.Visi

#### ■ 预览正常但无法触发

可能的原因:

\_ 触发模式未打开或触发源选择错误 :确认相机的触发模式是否开启,选择的触发源和使用的 IO 接口是否一致 \_ 触发连线错误 :确认触发信号输入以及接线是否正常

Vision Datum WWW.visiondatum.com



Vision Datum WWW.visiondatum.com

9

# CHAPTER 9 技术支持



如果您需要关于相机的建议或者需要解决相机问题的帮助,建议您详细描述一下您的问题,并通过电子邮件 support@visiondatum.com 与我们联系,

如果您能填写下表并在联系我们的技术支持团队之前发送给我们,将会很有帮助。

+0+0 =0 =0		+ㅁ+ㄲ 숙제 ㅁ	
相机型号:		相机序列号:	
何规描述: 问题描述: WWW.visiondatum.	m com		
MMM.			
如果可能,您觉得是什么原因?			ion Datum
这个问题多久发生一次?		MMA	ion Datum V.visiondatum.com
问题有多严重?			
问题有多严重? 相机参数设置:	请将相机直接连接到 PC 上,	并使用 iDatu	m 记录下发生问题时的参数
			sign Letum.com
		VI	w.visiondatur

#### 杭州微图视觉科技有限公司

浙江省杭州市西湖区西园九路 8 号 销售热线: 0571-86888309 www.visiondatum.com

For Research Use Only ©2022 Hangzhou Vision Datum Technology Co., Ltd. All rights reserved. All trademarks are the property of Hangzhou Vision Datum Technology Co., Ltd.